

第一章. 波动方程

§1 方程的导出。定解条件

1. 细杆（或弹簧）受某种外界原因而产生纵向振动，以 $u(x,t)$ 表示静止时在 x 点处的点在时刻 t 离开原来位置的偏移，假设振动过程发生的张力服从虎克定律，试证明 $u(x,t)$ 满足方程

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\rho(x) \frac{\partial u}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(E \frac{\partial u}{\partial x} \right)$$

其中 ρ 为杆的密度， E 为杨氏模量。

证：在杆上任取一段，其中两端于静止时的坐标分别为 x 与 $x + \Delta x$ 。现在计算这段杆在时刻 t 的相对伸长。在时刻 t 这段杆两端的坐标分别为：

$$x + u(x, t); x + \Delta x + u(x + \Delta x, t)$$

其相对伸长等于
$$\frac{[x + \Delta x + u(x + \Delta x, t)] - [x + u(x, t)] - \Delta x}{\Delta x} = u_x(x + \theta \Delta x, t)$$

令 $\Delta x \rightarrow 0$ ，取极限得在点 x 的相对伸长为 $u_x(x, t)$ 。由虎克定律，张力 $T(x, t)$ 等于

$$T(x, t) = E(x) u_x(x, t)$$

其中 $E(x)$ 是在点 x 的杨氏模量。

设杆的横截面面积为 $S(x)$ ，则作用在杆段 $(x, x + \Delta x)$ 两端的力分别为

$$E(x) S(x) u_x(x, t); E(x + \Delta x) S(x + \Delta x) u_x(x + \Delta x, t).$$

于是得运动方程 $\rho(x) s(x) \cdot \Delta x \cdot u_{tt}(x, t) = ES u_x(x + \Delta x)|_{x+\Delta x} - ES u_x(x)|_x$

利用微分中值定理，消去 Δx ，再令 $\Delta x \rightarrow 0$ 得

$$\rho(x) s(x) u_{tt} = \frac{\partial}{\partial x} (ES u_x)$$

若 $s(x) = \text{常量}$ ，则得

$$\rho(x) \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x} (E(x) \frac{\partial u}{\partial x})$$

即得所证。

2. 在杆纵向振动时，假设(1)端点固定，(2)端点自由，(3)端点固定在弹性支承上，试分别导出这三种情况下所对应的边界条件。

解：(1)杆的两端被固定在 $x = 0, x = l$ 两点则相应的边界条件为

$$u(0,t)=0, u(l,t)=0.$$

(2) 若 $x=l$ 为自由端, 则杆在 $x=l$ 的张力 $T(l,t)=E(x)\frac{\partial u}{\partial x}\big|_{x=l}$ 等于零, 因此相应的边界条件为 $\frac{\partial u}{\partial x}\big|_{x=l}=0$

同理, 若 $x=0$ 为自由端, 则相应的边界条件为 $\frac{\partial u}{\partial x}\big|_{x=0}=0$

(3) 若 $x=l$ 端固定在弹性支承上, 而弹性支承固定于某点, 且该点离开原来位置的偏移由函数 $v(t)$ 给出, 则在 $x=l$ 端支承的伸长为 $u(l,t)-v(t)$ 。由虎克定律有

$$E\frac{\partial u}{\partial x}\big|_{x=l}=-k[u(l,t)-v(t)]$$

其中 k 为支承的刚度系数。由此得边界条件

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}+\sigma u\right)\big|_{x=l}=f(t) \quad \text{其中 } \sigma=\frac{k}{E}$$

特别地, 若支承固定于一定点上, 则 $v(t)=0$, 得边界条件

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}+\sigma u\right)\big|_{x=l}=0.$$

同理, 若 $x=0$ 端固定在弹性支承上, 则得边界条件

$$E\frac{\partial u}{\partial x}\big|_{x=0}=k[u(0,t)-v(t)]$$

即 $\left(\frac{\partial u}{\partial x}-\sigma u\right)\big|_{x=0}=f(t).$

3. 试证: 圆锥形枢轴的纵振动方程为 $E\frac{\partial}{\partial x}\left[\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial u}{\partial x}\right]=\rho\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$

其中 h 为圆锥的高(如图 1)

证: 如图, 不妨设枢轴底面的半径为 1, 则 x 点处截面的半径 l 为:

$$l=1-\frac{x}{h}$$

所以截面积 $s(x)=\pi\left(1-\frac{x}{h}\right)^2$ 。利用第 1 题, 得

$$\rho(x)\pi\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}=\frac{\partial}{\partial x}\left[E\pi\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial u}{\partial x}\right]$$

若 $E(x)=E$ 为常量, 则得

$$E\frac{\partial}{\partial x}\left[\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial u}{\partial x}\right]=\rho\left(1-\frac{x}{h}\right)^2\frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

4. 绝对柔软逐条而均匀的弦线有一端固定, 在它本身重力作用下, 此线处于铅垂平衡

位置，试导出此线的微小横振动方程。

解：如图 2，设弦长为 l ，弦的线密度为 ρ ，则 x 点处的张力 $T(x)$ 为

$$T(x) = \rho g(l - x)$$

且 $T(x)$ 的方向总是沿着弦在 x 点处的切线方向。仍以 $u(x, t)$ 表示弦上各点在时刻 t 沿垂直于 x 轴方向的位移，取弦段 $(x, x + \Delta x)$ ，则弦段两端张力在 u 轴方向的投影分别为

$$\rho g(l - x) \sin \theta(x); \rho g(l - (x + \Delta x)) \sin \theta(x + \Delta x)$$

其中 $\theta(x)$ 表示 $T(x)$ 方向与 x 轴的夹角

$$\text{又} \quad \sin \theta \approx \tan \theta = \frac{\partial u}{\partial x}.$$

于是得运动方程

$$\rho \Delta x \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = [l - (x + \Delta x)] \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_{x+\Delta x} \rho g - [l - x] \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_x \rho g$$

利用微分中值定理，消去 Δx ，再令 $\Delta x \rightarrow 0$ 得

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = g \frac{\partial}{\partial x} \left[(l - x) \frac{\partial u}{\partial x} \right].$$

5. 验证 $u(x, y, t) = \frac{1}{\sqrt{t^2 - x^2 - y^2}}$ 在锥 $t^2 - x^2 - y^2 > 0$ 中都满足波动方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \quad \text{证：函数 } u(x, y, t) = \frac{1}{\sqrt{t^2 - x^2 - y^2}} \text{ 在锥 } t^2 - x^2 - y^2 > 0 \text{ 内对变量}$$

x, y, t 有

$$\text{二阶连续偏导数。且} \quad \frac{\partial u}{\partial t} = -(t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot t$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -(t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{3}{2}} + 3(t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{5}{2}} \cdot t^2$$

$$= (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot (2t^2 + x^2 + y^2)$$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot x$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{3}{2}} + 3(t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{5}{2}} x^2$$

$$= (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{5}{2}} (t^2 + 2x^2 - y^2)$$

同理
$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{5}{2}} (t^2 - x^2 + 2y^2)$$

所以
$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = (t^2 - x^2 - y^2)^{-\frac{5}{2}} (2t^2 + x^2 + y^2) = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}.$$

即得所证。

6. 在单性杆纵振动时,若考虑摩阻的影响,并设摩阻力密度函数(即单位质量所受的摩阻力)与杆件在该点的速度大小成正比(比例系数设为 b), 但方向相反,试导出这时位移函数所满足的微分方程.

解: 利用第 1 题的推导,由题意知此时尚须考虑杆段 $(x, x + \Delta x)$ 上所受的摩阻力.由题设,

单位质量所受摩阻力为 $-b \frac{\partial u}{\partial t}$,故 $(x, x + \Delta x)$ 上所受摩阻力为

$$-b \cdot \rho(x)s(x) \cdot \Delta x \frac{\partial u}{\partial t}$$

运动方程为:

$$\rho(x)s(x)\Delta x \cdot \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = ES \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) \Big|_{x+\Delta x} - ES \frac{\partial u}{\partial x} \Big|_x - b \cdot \rho(x)s(x)\Delta x \frac{\partial u}{\partial t}$$

利用微分中值定理, 消去 Δx ,再令 $\Delta x \rightarrow 0$ 得

$$\rho(x)s(x) \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(ES \frac{\partial u}{\partial x} \right) - b\rho(x)s(x) \frac{\partial u}{\partial t}.$$

若 $s(x) = \text{常数}$, 则得

$$\rho(x) \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(E \frac{\partial u}{\partial x} \right) - b\rho(x) \frac{\partial u}{\partial t}$$

若 $\rho(x) = \rho$ 是常量, $E(x) = E$ 也是常量.令 $a^2 = \frac{E}{\rho}$, 则得方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + b \frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}.$$

§2 达朗贝尔公式、波的传播

1. 证明方程

$$\frac{\partial}{\partial x} \left[\left(1 - \frac{x}{h} \right)^2 \frac{\partial u}{\partial x} \right] = \frac{1}{a^2} \left(1 - \frac{x}{h} \right)^2 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \quad (h > 0 \text{ 常数})$$

的通解可以写成

$$u = \frac{\bar{F}(x-at) + \bar{G}(x+at)}{h-x}$$

其中 \bar{F}, \bar{G} 为任意的单变量可微函数, 并由此求解它的初值问题:

$$t=0: u = \varphi(x), \frac{\partial u}{\partial t} = \Psi(x).$$

解: 令 $(h-x)u = v$ 则

$$(h-x) \frac{\partial u}{\partial x} = u + \frac{\partial v}{\partial x}, (h-x)^2 \frac{\partial u}{\partial x^2} = (h-x) \left(u + \frac{\partial v}{\partial x} \right)$$

$$\frac{\partial}{\partial x} [(h-x)^2 \frac{\partial u}{\partial x}] = -(u + \frac{\partial v}{\partial x}) + (h-x) \frac{\partial u}{\partial x} + (h-x)^2 \frac{\partial u}{\partial x^2} = (h-x) \left(u + \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} \right)$$

$$\text{又} \quad (h-x) \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

代入原方程, 得

$$(h-x) \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{1}{a^2} (h-x) \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

$$\text{即} \quad \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} = \frac{1}{a^2} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}$$

由波动方程通解表达式得

$$v(x, t) = F(x-at) + G(x+at)$$

所以

$$u = \frac{F(x-at) + G(x+at)}{(h-x)}$$

为原方程的通解。

由初始条件得

$$\varphi(x) = \frac{1}{h-x} [F(x) + G(x)] \quad (1)$$

$$\psi(x) = \frac{1}{h-x} [-aF'(x) + aG'(x)]$$

所以
$$F(x) - G(x) = \frac{1}{a} \int_{x_0}^x (\alpha - h) \psi(\alpha) d\alpha + c \quad (2)$$

由 (1), (2) 两式解出

$$F(x) = \frac{1}{2}(h-x)\varphi(x) + \frac{1}{2a} \int_{x_0}^x (\alpha - h) \psi(\alpha) d\alpha + \frac{c}{2}$$

$$G(x) = \frac{1}{2}(h-x)\varphi(x) - \frac{1}{2a} \int_{x_0}^x (\alpha - h) \psi(\alpha) d\alpha + \frac{c}{2}$$

所以
$$u(x, t) = \frac{1}{2(h-x)} [(h-x+at)\varphi(x-at) + (h-x-at)\varphi(x+at)]$$

$$+ \frac{1}{2a(h-x)} \int_{x-at}^{x+at} (h-\alpha) \psi(\alpha) d\alpha.$$

即为初值问题的解散。

2. 问初始条件 $\varphi(x)$ 与 $\psi(x)$ 满足怎样的条件时, 齐次波动方程初值问题的解仅由右传播波组成?

解: 波动方程的通解为

$$u = F(x-at) + G(x+at)$$

其中 F, G 由初始条件 $\varphi(x)$ 与 $\psi(x)$ 决定。初值问题的解仅由右传播组成, 必须且只须对

于任何 x, t 有 $G(x+at) \equiv \text{常数}$.

即对任何 $x, G(x) \equiv C_0$

又
$$G(x) = \frac{1}{2}\varphi(x) + \frac{1}{2a} \int_{x_0}^x \psi(\alpha) d\alpha - \frac{C}{2a}$$

所以 $\varphi(x), \psi(x)$ 应满足

$$\varphi(x) + \frac{1}{a} \int_{x_0}^x \psi(\alpha) d\alpha = C_1 \quad (\text{常数})$$

或
$$\varphi'(x) + \frac{1}{a} \psi(x) = 0$$

3. 利用传播波法, 求解波动方程的特征问题 (又称古尔沙问题)

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \\ u|_{x-at=0} = \varphi(x) \\ u|_{x+at=0} = \psi(x). \end{cases} \quad (\varphi(0) = \psi(0))$$

解: $u(x,t)=F(x-at)+G(x+at)$

令 $x-at=0$ 得 $\varphi(x)=F(0)+G(2x)$

令 $x+at=0$ 得 $\psi(x)=F(2x)+G(0)$

所以 $F(x)=\psi(\frac{x}{2})-G(0)$.

$$G(x)=\varphi(\frac{x}{2})-F(0).$$

且 $F(0)+G(0)=\varphi(0)=\psi(0)$.

所以 $u(x,t)=\varphi(\frac{x+at}{2})+\psi(\frac{x-at}{2})-\varphi(0)$.

即为古尔沙问题的解。

4. 对非齐次波动方程的初值问题

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = f(x,t) & (t > 0, -\infty < x < +\infty) \\ t = 0, u = \varphi(x), \frac{\partial u}{\partial t} = \psi(x) & (-\infty < x < +\infty) \end{cases}$$

证明:

(1) 如果初始条件在 x 轴的区间 $[x_1, x_2]$ 上发生变化, 那末对应的解在区间 $[x_1,$

$x_2]$ 的影响区域以外不发生变化;

(2) 在 x 轴区间 $[x_1, x_2]$ 上所给的初始条件唯一地确定区间 $[x_1, x_2]$ 的决定区

域中解的数值。

证: (1) 非齐次方程初值问题的解为

$$\begin{aligned} u(x,t) = & \frac{1}{2} [\varphi(x-at) + \varphi(x+at)] + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\alpha) d\alpha + \\ & + \frac{1}{2a} \int_0^t \int_{x-a(t-\tau)}^{x+a(t-\tau)} f(\xi, \tau) d\xi d\tau. \end{aligned}$$

当初始条件发生变化时, 仅仅引起以上表达式的前两项发生变化, 即仅仅影响到相应齐次方程初值的解。

当 $\varphi(x), \psi(x)$ 在 $[x_1, x_2]$ 上发生变化, 若对任何 $t > 0$, 有 $x+at < x_1$ 或 $x-at > x_2$, 则区间 $[x-at, x+at]$

整个落在区间 $[x_1, x_2]$ 之外, 由解的表达式知 $u(x,t)$ 不发生变化, 即对 $t > 0$, 当 $x < x_1 - at$ 或 $x > x_2 + at$,

也就是 (x,t) 落在区间 $[x_1, x_2]$ 的影响域

$$x_t - at \leq x \leq x_2 + at \quad (t > 0)$$

之外，解 $u(x,t)$ 不发生变化。（1）得证。

(2). 区间 $[x_1, x_2]$ 的决定区域为 $t > 0, x_1 + at \leq x \leq x_2 - at$

在其中任给 (x,t) ,则

$$x_1 \leq x - at < x + at \leq x_2$$

故区间 $[x-at, x+at]$ 完全落在区间 $[x_1, x_2]$ 中。因此 $[x_1, x_2]$ 上所给的初给

条件 $\varphi(x), \beta\psi(x)$ 代入达朗贝尔公式唯一地确定出 $u(x,t)$ 的数值。

5. 若电报方程

$$u_{xx} = CLu_{tt} + (CR + LG)u_t + GRu$$

(C, L, R, G 为常数) 具体形如

$$u(x, t) = \mu(t)f(x - at)$$

的解（称为阻碍尼波），问此时 C, L, R, G 之间应成立什么关系？

解
$$u(x, t) = \mu(t)f(x - at)$$

$$u_{xx} = \mu(t)f''(x - at)$$

$$u_t = \mu'(t)f(x - at) - a\mu(t)f'(x - at)$$

$$u_{tt} = \mu''(t)f(x - at) - 2a\mu'(t)f'(x - at) + a^2\mu(t)f''(x - at)$$

代入方程，得

$$\begin{aligned} & (CLa^2 - 1)\mu(t)f''(x - at) - (2aCL\mu'(t) + a(CR + LG)\mu(t))f'(x - at) \\ & + (CL\mu''(t) + (CR + LG)\mu'(t) + GR\mu(t)) + GR\mu(t)f(x - at) = 0 \end{aligned}$$

由于 f 是任意函数，故 f, f', f'' 的系数必需恒为零。即

$$\begin{cases} CLa^2 - 1 = 0 \\ 2CL\mu'(t) + (CR + LG)\mu(t) = 0 \\ CL\mu''(t) + (CR + LG)\mu'(t) + GR\mu(t) = 0 \end{cases}$$

于是得
$$CL = \frac{1}{a^2}$$

$$\frac{u'(t)}{u(t)} = -\frac{a^2}{2}(CR + LG)$$

所以
$$u(t) = c_0 e^{-\frac{a^2}{2}(CR + LG)t}$$

代入以上方程组中最后一个方程，得

$$CL \cdot \frac{a^4}{4} (CR + LG)^2 - \frac{a^2}{2} (CR + LG)^2 + GR \equiv 0$$

又 $a^2 = \frac{1}{CL}$, 得 $\frac{1}{4} (CR + LG)^2 = GRCL$

即 $(CR - LG)^2 = 0$

最后得到 $\frac{C}{L} = \frac{G}{R}$

6. 利用波的反射法求解一端固定并伸长到无穷远处的弦振动问题

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \\ u|_{t=0} = \varphi(x), \quad u_t|_{t=0} = 0 \psi(x) (0 < x < \infty) \\ u(0, t) = 0 (t \geq 0) \end{cases}$$

解：满足方程及初始条件的解，由达朗贝尔公式给出：

$$u(x, t) = \frac{1}{2} (\varphi(x + at) + \varphi(x - at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\alpha) d\alpha.$$

由题意知 $\varphi(x), \psi(x)$ 仅在 $0 < x < \infty$ 上给出，为利用达朗贝尔解，必须将 $\varphi(x), \psi(x)$ 开拓到 $-\infty < x < 0$ 上，为此利用边值条件，得

$$0 = \frac{1}{2} (\varphi(at) + \varphi(-at)) + \int_{-at}^{at} \psi(\alpha) d\alpha.$$

因此对任何 t 必须有

$$\varphi(at) = -\varphi(-at)$$

$$\int_{-at}^{at} \psi(\alpha) d\alpha = 0$$

即 $\varphi(x), \psi(x)$ 必须接奇函数开拓到 $-\infty < x < 0$ 上，记开拓后的函数为 $\Phi(x), \Psi(x)$ ；

$$\Phi(x) = \begin{cases} \varphi(x), & x > 0 \\ -\varphi(-x), & x < 0 \end{cases} \quad \Psi(x) = \begin{cases} \psi(x), & x > 0 \\ -\psi(-x), & x < 0 \end{cases}$$

所以

$$u(x, t) = \frac{1}{2} (\varphi(x + at) + \varphi(x - at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\alpha) d\alpha$$

$$= \begin{cases} \frac{1}{2}(\varphi(x+at) + \varphi(x-at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \psi(\alpha) d\alpha, & t < \frac{x}{a}, x > 0 \\ \frac{1}{2}(\varphi(x+at) - \varphi(at-x)) + \frac{1}{2a} \int_{at-x}^{x+at} \psi(\alpha) d\alpha, & t > \frac{x}{a}, x > 0 \end{cases}.$$

7. 求方程 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right)$ 形如 $u = f(r, t)$ 的解 (称为球面波) 其中

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

解: $u = f(r, t)$

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial r} \cdot \frac{\partial r}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial r} \cdot \frac{r}{x}$$

$$、 \quad \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} \cdot \frac{x^2}{r^2} + \frac{\partial u}{\partial r} \left(\frac{1}{r} - \frac{x^2}{r^3} \right)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} \cdot \frac{y^2}{r^2} + \frac{\partial u}{\partial r} \left(\frac{1}{r} - \frac{y^2}{r^3} \right)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} \cdot \frac{z^2}{r^2} + \frac{\partial u}{\partial r} \left(\frac{1}{r} - \frac{z^2}{r^3} \right)$$

代入原方程, 得

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \left[\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{\partial u}{\partial r} \left(\frac{3}{r} - \frac{x^2 + y^2 + z^2}{r^3} \right) \right]$$

即 $\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} \right)$

令 $ru = v$, 则

$$r \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial t^2}, r \frac{\partial u}{\partial r} + u = \frac{\partial v}{\partial r}, r \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + 2 \frac{\partial u}{\partial r} = \frac{\partial^2 v}{\partial r^2}$$

代入方程, 得 v 满足

$$\frac{\partial^2 v}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial r^2}$$

故得通解 $v(r, t) = F(r-at) + G(r+at)$

所以 $u = \frac{1}{r} [F(r-at) + G(r+at)]$

8. 求解波动方程的初值问题

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = t \sin x \\ u|_{t=0} = 0, \frac{\partial u}{\partial t}|_{t=0} = \sin x \end{cases}$$

解：由非齐次方程初值问题解的公式得

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} \sin \alpha d\alpha + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{x-(t-\tau)}^{x+(t-\tau)} \tau \sin \xi d\xi d\tau \\ &= -\frac{1}{2} [\cos(x+t) - \cos(x-t)] - \frac{1}{2} \int_0^t \tau [\cos(x+(t-\tau)) - \cos(x-(t-\tau))] d\tau \\ &= \sin x \sin t + \sin x \int_0^t \tau \sin(t-\tau) d\tau \\ &= \sin x \sin t + \sin x [\tau \cos(t-\tau) + \sin(t-\tau)]_0^t \\ &= t \sin x \end{aligned}$$

即 $u(x, t) = t \sin x$ 为所求的解。

9. 求解波动方程的初值问题。

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} + \frac{tx}{(1+x^2)^2} \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = \frac{1}{1+x^2} \end{cases}$$

解：

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \frac{1}{1+\alpha^2} d\alpha + \int_0^t \int_{x-a(t-\tau)}^{x+a(t-\tau)} \frac{\xi \tau}{(1+\xi^2)^2} d\xi d\tau \\ \int_{x-at}^{x+at} \frac{1}{1+\alpha^2} d\alpha &= \arctg(x+at) - \arctg(x-at) \\ \int_0^t \int_{x-a(t-\tau)}^{x+a(t-\tau)} \frac{\xi \tau}{(1+\xi^2)^2} d\xi d\tau &= \int_0^t \tau \left[\frac{-1}{2(1+\xi^2)} \right]_{x-a(t-\tau)}^{x+a(t-\tau)} d\tau \\ &= \frac{1}{2} \int_0^t \left[\frac{\tau}{1+(x+a(t-\tau))^2} - \frac{\tau}{1+(x-a(t-\tau))^2} \right] d\tau \\ &= \frac{1}{2} \int_{x-at}^x -\frac{x-at-u}{a^2(1+u^2)} du + \frac{1}{2} \int_{x+at}^x \frac{x+at-u}{a^2(1+u^2)} du \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \frac{-1}{2a^2} \int_{x-at}^{x+at} \frac{x-u}{1+u^2} du + \frac{t}{za} \int_{x-at}^x \frac{du}{1+u^2} + \frac{t}{2a} \int_{x+at}^x \frac{du}{1+u^2} \\
&= \frac{x}{2a^2} (\operatorname{arctg}(x-at) - \operatorname{arctg}(x+at)) + \frac{1}{4a^2} \ln \frac{1+(x+at)^2}{1+(x-at)^2} \\
&\quad + \frac{t}{2a} [2\operatorname{arctg}x - \operatorname{arctg}(x-at) - \operatorname{arctg}(x+at)] \\
&= \frac{1}{2a^2} (x-at)\operatorname{arctg}(x-at) - \frac{1}{2a^2} (x+at)\operatorname{arctg}(x+at) \\
&\quad + \frac{t}{a} \operatorname{arctg}x + \frac{1}{4a^2} \ln \frac{1+(x+at)^2}{1+(x-at)^2}
\end{aligned}$$

所以

$$\begin{aligned}
u(x,t) &= \frac{1}{4a^3} \{ (x-at-2a^2)\operatorname{arctg}(x-at) - (x+at-2a^2) \cdot \\
&\quad \cdot \operatorname{arctg}(x+at) + 2a\operatorname{arctg}x + \frac{1}{2} \ln \frac{1+(x+at)^2}{1+(x-at)^2} \}
\end{aligned}$$

§3 混合问题的分离变量法

1. 用分离变量法求下列问题的解:

(1)

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \\ u|_{t=0} = \sin \frac{3\pi x}{l}, \frac{\partial u}{\partial t}|_{t=0} = x(1-x) \quad (0 < x < l) \\ u(0,t) = u(l,t) = 0 \end{cases}$$

解: 边界条件齐次的且是第一类的, 令

$$u(x,t) = X(x)T(t)$$

得固有函数 $X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{l}x$, 且

$$T_n(t) = A_n \cos \frac{an\pi}{l}t + B_n \sin \frac{an\pi}{l}t, \quad (n=1,2,\dots)$$

$$\text{于是 } u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} (A_n \cos \frac{an\pi}{l}t + B_n \sin \frac{an\pi}{l}t) \sin \frac{n\pi}{l}x$$

今由始值确定常数 A_n 及 B_n , 由始值得

$$\sin \frac{3\pi x}{l} = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin \frac{n\pi}{l}x$$

$$x(l-x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{an\pi}{l} B_n \sin \frac{n\pi}{l} x$$

所以 $A_3 = 1, A_n = 0, \text{当 } n \neq 3$

$$\begin{aligned} B_n &= \frac{2}{an\pi} \int_0^l x(l-x) \sin \frac{n\pi}{l} x dx \\ &= \frac{2}{an\pi} \left\{ l \left(-\frac{l}{n\pi} x \cos \frac{n\pi}{l} x + \frac{l^2}{n^2 \pi^2} \sin \frac{n\pi}{l} x \right) + \left(\frac{l}{n\pi} x^2 \cos \frac{n\pi}{l} x \right. \right. \\ &\quad \left. \left. - \frac{2l^2 x}{n^2 \pi^2} \sin \frac{n\pi}{l} x - \frac{2l^3}{n^3 \pi^3} \cos \frac{n\pi}{l} x \right) \right\}_0^l = \frac{4l^3}{an^4 \pi^4} (1 - (-1)^n) \end{aligned}$$

因此所求解为

$$u(x,t) = \cos \frac{3a\pi}{l} t \sin \frac{3\pi}{l} x + \frac{4l^3}{a\pi^4} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1 - (-1)^n}{n^4} \sin \frac{an\pi}{l} t \sin \frac{n\pi}{l} x$$

$$(2) \quad \begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0 \\ u(0,t) = 0 & \frac{\partial u}{\partial t}(l,t) = 0 \\ u(x,0) = \frac{h}{l} x, & \frac{\partial u}{\partial t}(x,0) = 0 \end{cases}$$

解：边界条件齐次的，令

$$u(x,t) = X(x)T(t)$$

$$\text{得: } \begin{cases} X'' + \lambda X = 0 \\ X(0) = 0, \quad X'(l) = 0 \end{cases} \quad (1)$$

及 $T'' + a^2 \lambda X = 0 \quad (2)。$

求问题(1)的非平凡解，分以下三种情形讨论。

1° $\lambda < 0$ 时，方程的通解为

$$X(x) = C_1 e^{\sqrt{-\lambda}x} + C_2 e^{-\sqrt{-\lambda}x}$$

由 $X(0) = 0$ 得 $c_1 + c_2 = 0$

由 $X'(l) = 0$ 得 $C_1 \sqrt{-\lambda} e^{\sqrt{-\lambda}l} - C_2 \sqrt{-\lambda} e^{-\sqrt{-\lambda}l} = 0$

解以上方程组，得 $C_1 = 0, C_2 = 0$ ，故 $\lambda < 0$ 时得不到非零解。

2° $\lambda = 0$ 时, 方程的通解为 $X(x) = c_1 + c_2 x$

由边值 $X(0) = 0$ 得 $c_1 = 0$, 再由 $X'(l) = 0$ 得 $c_2 = 0$, 仍得不到非零解。

3° $\lambda > 0$ 时, 方程的通解为

$$X(x) = c_1 \cos \sqrt{\lambda} x + c_2 \sin \sqrt{\lambda} x$$

由 $X(0) = 0$ 得 $c_1 = 0$, 再由 $X'(l) = 0$ 得

$$c_2 \sqrt{\lambda} \cos \sqrt{\lambda} l = 0$$

为了使 $c_2 \neq 0$, 必须 $\cos \sqrt{\lambda} l = 0$, 于是

$$\lambda = \lambda_n = \left(\frac{2n+1}{2l} \pi \right)^2 \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

且相应地得到 $X_n(x) = \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$

将 λ 代入方程(2), 解得

$$T_n(t) = A_n \cos \frac{2n+1}{2l} a \pi t + B_n \sin \frac{2n+1}{2l} a \pi t \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

于是
$$u(x, t) = \sum_{n=0}^{\infty} (A_n \cos \frac{2n+1}{2l} a \pi t + B_n \sin \frac{2n+1}{2l} a \pi t) \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x$$

再由始值得

$$\begin{cases} \frac{h}{l} x = \sum_{n=0}^{\infty} A_n \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \\ 0 = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2n+1}{2l} a \pi B_n \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \end{cases}$$

容易验证 $\left\{ \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \right\} (n = 0, 1, 2, \dots)$ 构成区间 $[0, l]$ 上的正交函数系:

$$\int_0^l \sin \frac{2m+1}{2l} \pi x \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x dx = \begin{cases} 0 & \text{当 } m \neq n \\ \frac{l}{2} & \text{当 } m = n \end{cases}$$

利用 $\left\{ \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \right\}$ 正交性, 得

$$A_n = \frac{2}{l} \int_0^l \frac{h}{l} x \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x dx$$

$$= \frac{2h}{l^2} \left\{ -\frac{2l}{(2n+1)\pi} x \cos \frac{2n+1}{2l} \pi x + \left(\frac{2l}{(2n+1)\pi} \right)^2 \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x \right\}_0^l$$

$$= \frac{8h}{(2n+1)^2 \pi^2} (-1)^n$$

$$B_n = 0$$

所以

$$u(x,t) = \frac{8h}{\pi^2} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{(2n+1)^2} \cos \frac{2n+1}{2l} \pi x \sin \frac{2n+1}{2l} \pi x$$

2. 设弹簧一端固定，一端在外力作用下作周期振动，此时定解问题归结为

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \\ u(0,t) = 0, & u(l,t) = A \sin \omega t \\ u(x,0) = \frac{\partial u}{\partial t}(x,0) = 0 \end{cases} \quad \text{求解此问题。}$$

解：边值条件是非齐次的，首先将边值条件齐次化，取 $U(x,t) = \frac{A}{l} x \sin \omega t$ ，则 $U(x,t)$ 满足

$$U(0,t) = 0, \quad U(l,t) = A \sin \omega t$$

令 $u(x,t) = U(x,t) + v(x,t)$ 代入原定解问题，则 $v(x,t)$ 满足

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{A\omega^2}{l} x \sin \omega t \\ v(0,t) = 0, & v(l,t) = 0 \\ v(x,0) = 0 & \frac{\partial v}{\partial t}(x,0) = -\frac{A\omega}{l} x \end{cases} \quad (1)$$

$v(x,t)$ 满足第一类齐次边界条件，其相应固有函数为 $X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{l} x$ ， $(n=0,1,2,\dots)$

故设

$$v(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x \quad (2)$$

将方程中非齐次项 $\frac{A\omega^2}{l} x \sin \omega t$ 及初始条件中 $-\frac{A\omega}{l} x$ 按 $\left\{ \sin \frac{n\pi}{l} x \right\}$ 展成级数，得

$$\frac{A\omega^2}{l} x \sin \omega t = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

其中

$$\begin{aligned}
 f_n(t) &= \frac{2}{l} \int_0^l \frac{A\omega^2}{l} x \sin \omega t \sin \frac{n\pi}{l} x dx \\
 &= \frac{2A\omega^2}{l^2} \sin \omega t \left\{ -\frac{l}{n\pi} x \cos \frac{n\pi}{l} x + \frac{l^2}{n^2\pi^2} \sin \frac{n\pi}{l} x \right\}_0^l \\
 &= \frac{2A\omega^2}{n\pi} (-1)^{n+1} \sin \omega t - \frac{A\omega}{l} x \\
 &= \sum_{n=1}^{\infty} \psi_n \sin \frac{n\pi}{l} x
 \end{aligned}$$

其中

$$\psi_n = \frac{-2}{l} \int_0^l \frac{A\omega^2}{l} x \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \frac{2A\omega}{n\pi} (-1)^n$$

将(2)代入问题(1), 得 $T_n(t)$ 满足
$$\begin{cases} T_n''(t) + \left(\frac{an\pi}{l}\right)^2 T_n(t) = \frac{2A\omega^2}{n\pi} (-1)^{n+1} \sin \omega t \\ T_n(0) = 0, \quad T_n'(0) = \frac{2A\omega}{n\pi} (-1)^n \end{cases}$$

解方程, 得通解 $T_n(t) = A_n \cos \frac{an\pi}{l} t + B_n \sin \frac{an\pi}{l} t + \frac{2A\omega^2}{n\pi} (-1)^{n+1} \cdot \frac{\sin \omega t}{\left(\frac{an\pi}{l}\right)^2 - \omega^2}$

由始值, 得 $A_n = 0$

$$B_n = \frac{1}{an\pi} \left\{ (-1)^n \frac{2A\omega}{n\pi} - \frac{(-1)^{n+1} 2A\omega^3 l^2}{n\pi((an\pi)^2 - \omega^2 l^2)} \right\} = \frac{(-1)^n 2A\omega l}{(an\pi)^2 - \omega^2 l^2}$$

所以
$$\begin{aligned}
 v(x, t) &= \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \frac{(-1)^n 2A\omega l}{(an\pi)^2 - (\omega l)^2} \sin \frac{an\pi}{l} t \right. \\
 &\quad \left. + \frac{(-1)^{n+1} 2A\omega^2 l^2}{(an\pi)^2 - (\omega l)^2} \cdot \frac{1}{n\pi} \sin \omega t \right\} \sin \frac{n\pi}{l} x \\
 &= 2A\omega l \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^2}{(an\pi)^2 - (\omega l)^2} \left\{ a \sin \frac{an\pi}{l} t - \frac{\omega l}{n\pi} \sin \omega t \right\} \sin \frac{n\pi}{l} x
 \end{aligned}$$

因此所求解为

$$\begin{aligned}
 u(x, t) &= \frac{A}{l} x \sin \omega t + 2A\omega l \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^2}{(an\pi)^2 - (\omega l)^2} \\
 &\quad \times \left\{ a \sin \frac{an\pi}{l} t - \frac{\omega l}{n\pi} \sin \omega t \right\} \sin \frac{n\pi}{l} x
 \end{aligned}$$

3. 用分离变量法求下面问题的解

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + bshx \\ u|_{t=0} = \frac{\partial u}{\partial t}|_{t=0} = 0 \\ u|_{x=0} = u|_{x=l} = 0 \end{cases}$$

解：边界条件是齐次的，相应的固有函数为

$$X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{l} x \quad (n=1,2,\dots)$$

设
$$u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

将非次项 $bshx$ 按 $\{\sin \frac{n\pi}{l} x\}$ 展开级数，得

$$bshx = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

其中
$$f_n(t) = \frac{2b}{l} \int_0^l shx \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \frac{(-1)^{n+1}}{n^2 \pi^2 + l^2} 2bn\pi shl$$

将 $u(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} T_n(t) \sin \frac{n\pi}{l} x$ 代入原定解问题，得 $T_n(t)$ 满足

$$\begin{cases} T_n''(t) + \left(\frac{an\pi}{l}\right)^2 T_n(t) = (-1)^{n+1} \frac{2bn\pi}{n^2 \pi^2 + l^2} shl \\ T_n(0) = 0, T_n'(0) = 0 \end{cases}$$

方程的通解为

$$T_n(t) = A_n \cos \frac{an\pi}{l} t + B_n \sin \frac{an\pi}{l} t + \left(\frac{l}{an\pi}\right)^2 \cdot \frac{2bn\pi}{n^2 \pi^2 + l^2} (-1)^{n+1} shl$$

由 $T_n(0) = 0$ ，得： $A_n = -\left(\frac{l}{an\pi}\right)^2 \frac{2bn\pi}{n^2 \pi^2 + l^2} (-1)^{n+1} shl$

由 $T_n'(0) = 0$ ，得 $B_n = 0$

所以
$$T_n(t) = \left(\frac{l}{an\pi}\right)^2 \frac{2bn\pi}{n^2 \pi^2 + l^2} (-1)^{n+1} shl \left(1 - \cos \frac{an\pi}{l} t\right)$$

所求解为

$$u(x,t) = \frac{2bl^2}{a^2 \pi} shl \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n(n^2 \pi^2 + l^2)} \left(1 - \cos \frac{an\pi}{l} t\right) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

4. 用分离变量法求下面问题的解：

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + 2b \frac{\partial u}{\partial t} = a^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} & (b > 0) \\ u|_{x=0} = u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \frac{h}{l}x, \quad \frac{\partial u}{\partial t}|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

解：方程和边界条件都是齐次的。令

$$u(x, t) = X(x)T(t)$$

代入方程及边界条件，得

$$\frac{T'' + 2bT'}{a^2T} = \frac{X''}{X} = -\lambda$$

$$X(0) = X(l) = 0$$

由此得边值问题

$$\begin{cases} X'' + \lambda X = 0 \\ X(0) = X(l) = 0 \end{cases}$$

因此得固有值 $\lambda = \lambda_n = \left(\frac{n\pi}{l}\right)^2$ ，相应的固有函数为

$$X_n(x) = \sin \frac{n\pi}{l}x, n = 1, 2, \dots$$

又 $T(t)$ 满足方程

$$T'' + 2bT' + a^2\lambda T = 0$$

将 $\lambda = \lambda_n$ 代入，相应的 $T(t)$ 记作 $T_n(t)$ ，得 $T_n(t)$ 满足

$$T_n'' + 2bT_n' + \left(\frac{an\pi}{l}\right)^2 T_n = 0$$

一般言之， b 很小，即阻尼很小，故通常有

$$b^2 < \left(\frac{an\pi}{l}\right)^2, n = 1, 2, \dots$$

故得通解 $T_n(t) = e^{-bt} (A_n \cos \omega_n t + B_n \sin \omega_n t)$

其中 $\omega_n = \sqrt{\left(\frac{an\pi}{l}\right)^2 - b^2}$

所以

$$u(x, t) = e^{-bt} \sum_{n=1}^{\infty} (A_n \cos \omega_n t + B_n \sin \omega_n t) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

再由始值, 得

$$\begin{cases} \frac{h}{l} x = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin \frac{n\pi}{l} x \\ 0 = \sum_{n=1}^{\infty} (-bA_n + B_n \omega_n) \sin \frac{n\pi}{l} x \end{cases}$$

所以

$$A_n = \frac{2h}{l^2} \int_0^l x \sin \frac{n\pi}{l} x dx = \frac{2h}{n\pi} (-1)^{n+1}$$

$$B_n = \frac{b}{\omega_n} A_n = \frac{2bh}{n\pi \omega_n} (-1)^{n+1}$$

所求解为

$$u(x, t) = \frac{2h}{\pi} e^{-bt} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} (\cos \omega_n t + \frac{b}{\omega_n} \sin \omega_n t) \sin \frac{n\pi}{l} x.$$

§ 4 高维波动方程的柯西问题

1. 利用泊松公式求解波动方程

$$u_{tt} = a^2 (u_{xx} + u_{yy} + u_{zz})$$

的柯西问题

$$\begin{cases} u|_{t=0} = x^3 + y^2 z \\ u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

解: 泊松公式

$$u = \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{1}{4\pi a} \iint_{M_{Sat}} \frac{\phi}{r} ds \right\} + \frac{1}{4\pi a} \iint_{M_{Sat}} \frac{\psi}{r} ds$$

现 $\psi = 0, \phi = x^3 + y^2 z$

且 $\iint_{M_{at}} \frac{\Phi}{r} ds = \int_0^{\pi} \int_0^{2\pi} \Phi(r, \theta, \varphi) r \sin \theta d\theta d\varphi |_{r=at}$

其中 $\Phi(r, \theta, \varphi) = \Phi(x + r \sin \theta \cos \varphi, y + r \sin \theta \sin \varphi, z + r \cos \theta)$

$$= (x + r \sin \theta \cos \varphi)^3 + (y + r \sin \theta \sin \varphi)^2 (z + r \cos \theta)$$

$$= x^3 + y^2 z + 3x^2 r \sin \theta \cos \varphi + 3xr^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi + r^2 \sin^3 \theta \cos^3 \varphi$$

$$+ 2yzr \sin \theta \sin \varphi + rz \sin^2 \theta \sin^2 \varphi + y^2 r \cos \theta$$

$$+ 2yr^2 \sin \theta \cos \theta \sin \varphi + r^3 \sin \theta \sin^2 \varphi \cos \theta$$

计算

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} \Phi(r, \theta, \varphi) r \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} (x^3 + y^2 z) r \sin \theta d\theta d\varphi = r(x^3 + y^2 z) \cdot 2\pi(-\cos \theta)_0^\pi$$

$$= 4\pi r(x^3 + y^2 z)$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} 3x^2 r \sin \theta \cos \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi = 3x^2 r^2 \int_0^\pi \sin^2 \theta d\theta \int_0^{2\pi} \cos \varphi d\varphi = 0$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} 3xr^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi = 3xr^3 \int_0^\pi \sin^3 \theta d\theta \int_0^{2\pi} \cos^2 \varphi d\varphi$$

$$= 3xr^3 \left[\frac{1}{3} \cos^3 \theta - \cos \theta \right]_0^\pi \cdot \left[\frac{\varphi}{2} + \frac{1}{4} \sin 2\varphi \right]_0^{2\pi}$$

$$= 4xr^3 \pi \int_0^\pi r^3 \sin \theta \cos^3 \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$= r^4 \int_0^\pi \sin^4 \theta d\theta \int_0^{2\pi} \cos^3 \varphi d\varphi = 4\pi x r^3$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} 2yzr \sin \theta \sin \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi = 2yzr^2 \int_0^\pi \sin^2 \theta d\theta \int_0^{2\pi} \sin \varphi d\varphi = 0$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^2 z \sin^2 \theta \sin^2 \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi = rz \int_0^\pi \sin^3 \theta d\theta \int_0^{2\pi} \sin^2 \varphi d\varphi$$

$$= r^3 z \left[\frac{1}{3} \cos^3 \theta - \cos \theta \right]_0^\pi \cdot \left[\frac{\varphi}{2} - \frac{1}{4} \sin 2\varphi \right]_0^{2\pi} = \frac{4}{3} \pi r^3 z$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} y^2 r \cos \theta \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi = y^2 r^2 \int_0^\pi \cos \theta \sin \theta d\theta \int_0^{2\pi} d\varphi = 0$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} 2yr^2 \sin \theta \cos \theta \sin \varphi \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$= 2yr^3 \int_0^\pi \sin^2 \theta \cos \theta d\theta \int_0^{2\pi} \sin \varphi d\varphi = 0$$

$$\int_0^\pi \int_0^{2\pi} r^3 \sin^2 \theta \sin^2 \varphi \cos \theta \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$= r^4 \int_0^\pi \sin^3 \theta \cos \theta d\theta \cdot \int_0^{2\pi} \sin^2 \varphi d\varphi = 0$$

所以

$$\begin{aligned} \iint_{M_{Sat}} \frac{\Phi}{r} ds &= [4\pi r(x^2 + y^2 z) + 4\pi r^3 + \frac{4}{3}\pi r^3 z]_{r=at} \\ &= 4\pi at[x^2 + y^2 z + xa^2 t^2 + \frac{1}{3}a^2 t^2 z] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} u(x, y, z) &= \frac{\partial}{\partial t} \cdot \frac{1}{4\pi a} \iint_{M_{Sat}} \frac{\Phi}{r} \\ &= \frac{\partial}{\partial t} [tx^3 + ty^2 z + xa^2 t^3 + \frac{1}{3}a^2 t^2 z] \\ &= x^3 + y^2 z + 3a^2 t^2 x + a^2 t^2 z \end{aligned}$$

即为所求的解。

2. 试用降维法导出振动方程的达朗贝尔公式。

解：三维波动方程的柯西问题

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy} + u_{zz}) \\ u|_{t=0} = \phi(x, y, z), u_t|_{t=0} = \psi(x, y, z) \end{cases}$$

当 u 不依赖于 x, y , 即 $u = u(z)$, 即得弦振动方程的柯西问题:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{zz} \\ u|_{t=0} = \phi(z), u_t|_{t=0} = \psi(z) \end{cases}$$

利用泊松公式求解

$$u = \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{1}{4\pi a} \iint_{M_{Sat}} \frac{\phi}{r} ds \right\} + \frac{1}{4\pi a} \iint_{M_{Sat}} \frac{\psi}{r} ds$$

因只与 z 有关, 故

$$\iint_{M_{Sat}} \frac{\phi}{r} ds = \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \frac{\phi(z + at \cos \varphi)}{at} \cdot (at)^2 \sin \theta d\theta d\varphi$$

$$= \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi \phi(z + at \cos \theta) at \sin \theta d\theta$$

令 $z + at \cos \theta = \alpha, -at \sin \theta = d\alpha$

$$\text{得} \quad \iint_{M_{Sat}} \frac{\phi}{r} ds = 2\pi \int_{z-at}^{z+at} \phi(\alpha) d\alpha$$

所以

$$\begin{aligned}
u(z, t) &= \frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{2a} \int_{z-at}^{z+at} \varphi(\alpha) d\alpha + \frac{1}{2a} \int_{z-at}^{z+at} \phi(\alpha) d\alpha \\
&= \frac{1}{2} \{ \varphi(z+at) + \varphi(z-at) \} + \frac{1}{2a} \int_{z-at}^{z+at} \phi(\alpha) d\alpha
\end{aligned}$$

即为达朗贝尔公式。

3. 求解平面波动方程的柯西问题：

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}) \\ u|_{t=0} = x^2(x+y) \quad u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

解：由二维波动方程柯西问题的泊松公式得：

$$\begin{aligned}
u(x, y, t) &= \frac{1}{2\pi a} \left\{ \frac{\partial}{\partial t} \iint_{\Sigma_{at}} \frac{\varphi(\zeta, \eta)}{\sqrt{a^2 t^2 - (\zeta - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\zeta d\eta \right. \\
&\quad \left. + \iint_{\Sigma_{at}} \frac{\psi(\zeta, \eta)}{\sqrt{a^2 t^2 - (\zeta - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\zeta d\eta \right\} \\
&= \frac{1}{2\pi a} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\varphi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta)}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} r dr d\theta
\end{aligned}$$

又

$$\begin{aligned}
\varphi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta) &= (x + r \cos \theta)^2 (x + y + r \cos \theta + r \sin \theta) \\
&= x^2(x+y) + 2x(x+y)r \cos \theta + (x+y)r^2 \cos^2 \theta \\
&\quad + x^2 r (\cos \theta + \sin \theta) + 2xr^2 (\cos \theta + \sin \theta) \cos \theta \\
&\quad + r^3 \cos^2 \theta (\cos \theta + \sin \theta)
\end{aligned}$$

因为

$$\begin{aligned}
\int_0^{2\pi} \cos \theta d\theta &= 0, \int_0^{2\pi} \sin \theta d\theta = 0, \int_0^{2\pi} \cos^2 \theta d\theta = \pi \\
\int_0^{2\pi} \sin \theta \cos \theta d\theta &= 0, \int_0^{2\pi} \cos^3 \theta d\theta = 0, \int_0^{2\pi} \cos^2 \theta \sin \theta d\theta = 0.
\end{aligned}$$

所以

$$\begin{aligned}
&\int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\varphi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta)}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} r dr d\theta \\
&= 2\pi x^2(x+y) \int_0^{at} \frac{r dr}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} + \pi(3x+y) \int_0^{at} \frac{r^3 dr}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{又} \quad \int_0^{at} \frac{rdr}{\sqrt{a^2t^2 - r^2}} &= -\sqrt{a^2t^2 - r^2} \Big|_0^{at} = at \\
\int_0^{at} \frac{r^3dr}{\sqrt{a^2t^2 - r^2}} &= -r^2\sqrt{a^2t^2 - r^2} \Big|_0^{at} + 2\int_0^{at} \sqrt{a^2t^2 - r^2} rdr \\
&= -\frac{2}{3}(a^2t^2 - r^2)^{\frac{3}{2}} \Big|_0^{at} = \frac{2}{3}a^3t^3
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
\text{于是} \quad u(x, y, t) &= \frac{1}{2\pi a} \frac{\partial}{\partial t} \left(2\pi ax^2(x+y) + \frac{2}{3}\pi a^3(3x+y) \right) \\
&= x^2(x+y) + a^2t^2(3x+y)
\end{aligned}$$

即为所求的解。

4. 求二维波动方程的轴对称解（即二维波动方程的形如 $u = u(r, t)$ 的解，

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

解： 解法一：利用二维波动方程柯西问题的积分表达式

$$\begin{aligned}
u(x, y, t) &= \frac{1}{2\pi a} \left[\frac{\partial}{\partial t} \iint_{\sum_{at}^m} \frac{\varphi(\zeta, \eta) d\zeta d\eta}{\sqrt{(at)^2 - (\zeta - x)^2 - (\eta - y)^2}} \right. \\
&\quad \left. + \iint_{\sum_{at}^m} \frac{\psi(\zeta, \eta) d\zeta d\eta}{\sqrt{(at)^2 - (\zeta - x)^2 - (\eta - y)^2}} \right]
\end{aligned}$$

由于 u 是轴对称的 $u = u(r, t)$ ，故其始值 φ, ψ 只是 r 的函数， $u|_{t=0} = \varphi(r)$ ，

$u_t|_{t=0} = \psi(r)$ ，又 \sum_{at}^m 为圆 $(\zeta - x)^2 + (\eta - y)^2 \leq a^2t^2$ 。记圆上任一点 $p(\zeta, \eta)$ 的矢径为 ρ

$\rho = \sqrt{\zeta^2 + \eta^2}$ 圆心 $M(x, y)$ 其矢径为 $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ 记 $s = \sqrt{(\zeta - x)^2 + (\eta - y)^2}$ 则由余弦

定理知， $\rho^2 = r^2 + s^2 - 2rs\cos\theta$ ，其中 θ 为 oM 与 Mp 的夹角。选极坐标 (s, θ) 。

$$\varphi(\zeta, \eta) = \varphi(\rho) = \varphi(\sqrt{r^2 + s^2 - 2rs\cos\theta})$$

$$\psi(\zeta, \eta) = \psi(\rho) = \psi(\sqrt{r^2 + s^2 - 2rs\cos\theta})$$

于是以上公式可写成

$$u(x, y, t) = \frac{1}{2\pi a} \left[\frac{\partial}{\partial t} \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\varphi(\sqrt{r^2 + s^2 - 2rs\cos\theta})}{\sqrt{(at)^2 - s^2}} s ds d\theta \right]$$

$$\left. + \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\psi(\sqrt{r^2 + s^2 - 2rs \cos \theta})}{\sqrt{(at)^2 - s^2}} s ds d\theta \right]$$

由上式右端容易看出, 积分结果和 (r, t) 有关, 因此所得的解为轴对称解, 即

$$u(r, t) = \frac{1}{2\pi a} \left[\frac{\partial}{\partial t} \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\varphi \sqrt{r^2 + s^2 + 2rs \cos \theta}}{\sqrt{(at)^2 - s^2}} s ds d\theta \right. \\ \left. + \int_0^{at} \int_0^{2\pi} \frac{\psi(\sqrt{r^2 + s^2 - 2rs \cos \theta})}{\sqrt{(at)^2 - s^2}} s ds d\theta \right]$$

解法二: 作变换 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$. 波动方程化为

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} \right)$$

用分离变量法, 令 $u(r, t) = R(r)T(t)$. 代入方程得

$$\begin{cases} T'' + a^2 \lambda t = 0 \\ r^2 R'' + rR' + \lambda r^2 R = 0 \end{cases}$$

解得:

$$\begin{cases} T(t) = A_\lambda \cos \sqrt{\lambda} t + B_\lambda \sin \sqrt{\lambda} t \\ R(r) = J_0(\sqrt{\lambda} r) \end{cases}$$

令 $\sqrt{\lambda} = \mu$ 叠加得

$$u(r, t) = \int_0^\infty (A(\mu) \cos \mu t + B(\mu) \sin \mu t) J_0(\mu r) d\mu$$

5. 求解下列柯西问题

$$\begin{cases} v_{tt} = a^2 (v_{xx} + v_{yy}) + c^2 v \\ v|_{t=0} = \varphi(x, y), \frac{\partial v}{\partial t} \Big|_{t=0} = \psi(x, y) \end{cases}$$

[提示: 在三维波动方程中, 令 $u(x, y, z) = e^{\frac{cz}{a}} v(x, y, t)$]

解: 令 $u(x, y, z, t) = e^{\frac{cz}{a}} v(x, y, t)$

则

$$u_{tt} = e^{\frac{cz}{a}} v_{tt}, u_{xx} = e^{\frac{cz}{a}} v_{xx}, u_{yy} = e^{\frac{cz}{a}} v_{yy}$$

$$u_{zz} = \frac{c^2}{a^2} e^{\frac{cz}{a}} v$$

代入原问题, 得

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy} + u_{zz}) \\ u|_{t=0} = e^{\frac{cz}{a}} \varphi(x, y), u_t|_{t=0} = e^{\frac{cz}{a}} \psi(x, y) \end{cases}$$

$$u(x, y, z, t) = \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{1}{4\pi a} \iint_{S_{at}^M} \frac{e^{\frac{c\xi}{a}} \varphi(\xi, \eta)}{r} ds \right\} + \frac{1}{4\pi a} \iint_{S_{at}^M} \frac{e^{\frac{c\xi}{a}} \psi(\xi, \eta)}{r} ds$$

$$S_{at}^M : (\xi - x)^2 + (\eta - y)^2 + (\zeta - z)^2 = a^2 t^2$$

记 S_{at}^{M+} 为上半球, S_{at}^{M-} 为下半球, \sum_{at}^M 为 S_{at}^M 在 $\xi o \eta$ 平面上的投影。

$$ds = \frac{at}{\sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\xi d\eta, \text{ 则}$$

$$\iint_{S_{at}^M} \frac{e^{\frac{c\xi}{a}} \varphi(\xi, \eta)}{r} ds = \iint_{S_{at}^{M+}} \frac{1}{r} e^{\frac{c\xi}{a}} \varphi(\xi, \eta) ds + \iint_{S_{at}^{M-}} \frac{1}{r} e^{\frac{c\xi}{a}} \varphi(\xi, \eta) ds$$

$$= \iint_{\sum_{at}^M} \frac{e^{\frac{c}{a}(z + \sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2})}}{\sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} \varphi(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$+ \iint_{\sum_{at}^M} \frac{e^{\frac{c}{a}(z - \sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2})}}{\sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} \varphi(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$= 2e^{\frac{cz}{a}} \iint_{\sum_{at}^M} \frac{ch \frac{c}{a} \sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} \varphi(\xi, \eta) d\xi d\eta$$

$$= 2e^{\frac{cz}{a}} \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{c}{a} \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}} \frac{ch \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} \varphi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta) r dr d\theta$$

$$\text{所以 } u(x, y, z) = \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{1}{2\pi a} e^{\frac{cz}{a}} \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{c}{a} \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}} \frac{ch \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} \varphi(x + \right.$$

$$r \cos \theta, y + r \sin \theta) r dr d\theta \Big\} +$$

$$\frac{1}{2\pi a} e^{\frac{cz}{a}} \int_0^{2\pi} \int_0^{\frac{c}{a} \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}} \frac{ch \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} \psi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta) r dr d\theta$$

于是

$$v(x, y, t) = \frac{\partial}{\partial t} \left\{ \frac{1}{2\pi a} \int_0^{2\pi a t} \frac{ch \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} \varphi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta) r dr d\theta \right\} + \frac{1}{2\pi a} \int_0^{2\pi a t} \frac{ch \sqrt{c^2 t^2 - (\frac{c}{a} r)^2}}{\sqrt{a^2 t^2 - r^2}} \psi(x + r \cos \theta, y + r \sin \theta) r dr d\theta$$

即为所求的解。

6. 试用 §4 第七段中的方法导出平面齐次波动方程

$$u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}) + f(x, y, t)$$

在齐次初始条件

$$u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0$$

下的求解公式。

解：首先证明齐次化原理：若 $w(x, y, t, \tau)$ 是定解问题

$$\begin{cases} w_{tt} = a^2(w_{xx} + w_{yy}) \\ w|_{t=0} = 0, w_{t=\tau} = f(x, y, \tau) \end{cases}$$

的解，则 $u(x, y, t) = \int_0^t w(x, y, t, \tau) d\tau$ 即为定解问题

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}) + f(x, y, t) \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

的解。

显然， $u|_{t=0} = 0$

$$\frac{\partial u}{\partial t} = w(x, y, t, \tau) \Big|_{\tau=t} + \int_0^t \frac{\partial w}{\partial t} d\tau = \int_0^t \frac{\partial w}{\partial t} d\tau$$

($w|_{t=\tau} = 0$) .所以 $\frac{\partial u}{\partial t} \Big|_{t=0} = 0$

又

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial w}{\partial t} \Big|_{\tau=t} + \int_0^t \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} d\tau$$

$$= f(x, y, t) + \int_0^t \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} d\tau$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = \int_0^t \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} d\tau, \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0 \int_0^t \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} d\tau$$

因为 w 满足齐次方程, 故 u 满足

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = f(x, y, t) + a^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right)$$

齐次化原理得证。由齐次方程柯西问题解的泊松公式知

$$w(x, y, t, \tau) = \frac{1}{2\pi a} \iint_{\Sigma_{a(t-\tau)}} \frac{f(\zeta, \eta, \tau)}{\sqrt{a^2(t-\tau)^2 - (\zeta-x)^2 - (\eta-y)^2}} d\zeta d\eta$$

所以

$$u(x, y, t) = \frac{1}{2\pi a} \int_0^t \int_0^{a(t-\tau)} \int_0^{2\pi} \frac{f(x+r\cos\theta, y+r\sin\theta, \tau)}{\sqrt{a^2(t-\tau)^2 - r^2}} r dr d\theta d\tau$$

即为所求的解。

$$\text{所以 } u(x, y, t) = \frac{1}{2\pi a} \int_0^t \int_0^{a(t-\tau)} \int_0^{2\pi} \frac{f(x+r\cos\theta, y+r\sin\theta, \tau)}{\sqrt{a^2(t-\tau)^2 - r^2}} r dr d\theta d\tau$$

7. 用降维法来解决上面的问题

解: 推迟势

$$u(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi a^2} \iiint_{r \leq at} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{r} dv$$

其中积分是在以 (x, y, z) 为中心, at 为半径的球体中进行。它是柯西问题

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy} + u_{zz}) + f(x, y, z, t) \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

的解。对于二维问题 u , f 皆与 z 无关, 故

$$u(x, y, t) = \frac{1}{4\pi a^2} \int_0^{at} \iint_{S_r^M} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{r} ds dr$$

其中 S_r^M 为以 $M(x, y, 0)$ 为中心 r 为半径的球面, 即

$$S_r^M : (\xi - x)^2 + (\eta - y)^2 + \zeta^2 = r^2$$

$$ds = \frac{r}{\sqrt{r^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\xi d\eta$$

$$\begin{aligned} \int \int_{S_r^M} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{r} ds &= \int \int_{S_r^{M+}} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{r} ds + \int \int_{S_r^{M-}} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{r} ds \\ &= 2 \iint_{\sum_r^M} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{\sqrt{r^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\xi d\eta \end{aligned}$$

其中 s_r^{M+}, s_r^{M-} 分别表示 s_r^M 的上半球面与下半球面, \sum_r^M 表示 s_r^M 在 $\xi o \eta$ 平面上的投影。

所以

$$\begin{aligned} u(x, y, t) &= \frac{1}{2\pi a^2} \int_0^{at} \iint_{\sum_{rM}} \frac{f(\xi, \eta, t - \frac{r}{a})}{\sqrt{r^2 - (\xi - x)^2 - (\eta - y)^2}} d\xi d\eta \\ &= \frac{1}{2\pi a^2} \int_0^{at} \left\{ \int_0^r \int_0^{2\pi} \frac{f(x + \rho \cos \theta, y + \rho \sin \theta, t - \frac{r}{a})}{\sqrt{r^2 - \rho^2}} \rho d\rho d\theta \right\} dr \end{aligned}$$

在最外层积分中, 作变量置换, 令 $t - \frac{r}{a} = \tau$, 即 $r = a(t - \tau)$, $dr = -a d\tau$, 当 $r = 0$ 时

$\tau = t$, 当 $r = at$ 时, $\tau = 0$, 得

$$u(x, y, t) = \frac{1}{2\pi a} \int_0^t \int_0^{a(t-\tau)} \int_0^{2\pi} \frac{f(x + \rho \cos \theta, y + \rho \sin \theta, \tau)}{\sqrt{a^2(t-\tau)^2 - \rho^2}} \rho d\rho d\theta d\tau$$

即为所求, 与 6 题结果一致。

8. 非齐次方程的柯西问题

$$\begin{cases} u_{tt} = \Delta u + 2(y - t) \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = x^2 + yz \end{cases}$$

解: 由解的公式得

$$u(x, y, z, t) = \frac{1}{4\pi a} \iint_{S_{at}^M} \frac{\psi}{r} ds + \frac{1}{4\pi a^2} \iiint_{r \leq at} \frac{f(\xi, \eta, \zeta, t - \frac{r}{a})}{r} dV \quad (a = 1)$$

计算

$$\begin{aligned} \iint_{S_t^M} \frac{\psi}{r} ds &= \int_0^\pi \int_0^{2\pi} [(x + r \sin \theta \cos \varphi)^2 + (y + r \sin \theta \sin \varphi)(z + r \cos \theta)] \cdot \\ &\quad \cdot r \sin \theta d\theta d\varphi \Big|_{r=t} = \int_0^\pi \int_0^{2\pi} (x^2 + yz + 2xr \sin \theta \cos \varphi + r^2 \sin^2 \theta \cos^2 \varphi \\ &\quad + yr \cos \theta + zr \sin \theta \sin \varphi + r^2 \sin \theta \cos \theta \sin \varphi) r \sin \theta d\theta d\varphi \Big|_{r=t} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin \theta d\theta d\varphi &= 4\pi, & \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin^2 \theta \cos \varphi d\theta d\varphi &= 0 \\ \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin^3 \theta \cos^2 \varphi d\theta d\varphi &= \frac{4}{3}\pi, & \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin \theta \cos \theta d\theta d\varphi &= 0 \\ \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin^2 \theta \sin \varphi d\theta d\varphi &= 0, & \int_0^\pi \int_0^{2\pi} \sin^2 \theta \cos \varphi d\theta d\varphi &= 0.\end{aligned}$$

所以
$$\iint_{S_t^M} \frac{\psi}{r} ds = 4\pi(x^2 + yz) + \frac{4}{3}\pi^3$$

计算
$$\begin{aligned}\iiint_{r \leq t} \frac{f(\xi, \eta, \zeta, t-r)}{r} dV &= \iiint_{r \leq t} \frac{2(y + r \sin \theta \sin \varphi - t + r)}{r} r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi \\ &= 2 \int_0^t \int_0^\pi \int_0^{2\pi} (y + r \sin \theta \sin \varphi - t + r) r \sin \theta dr d\theta d\varphi \\ &= 4\pi \int_0^t \int_0^\pi (y - t + r) r \sin \theta dr d\theta \\ &= 8\pi \left(\frac{1}{2}(y-t)r^2 + \frac{r^3}{3} \right)_0^t = 4\pi y t^2 - \frac{4}{3}\pi^3.\end{aligned}$$

所以
$$\begin{aligned}u(x, y, z, t) &= t(x^2 + yz) + \frac{1}{3}t^3 + yt^2 - \frac{1}{3}t^3 \\ &= t(x^2 + yz + yt)\end{aligned}$$

即为所求的解。

§5 能量不等式，波动方程解的唯一和稳定性

1. 设受摩擦力作用的固定端点的有界弦振动，满足方程

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t$$

证明其能量是减少的，并由此证明方程

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t + f$$

的混合问题解的唯一性以及关于初始条件及自由项的稳定性。

证：1° 首先证明能量是减少。

能量
$$E(t) = \int_0^l (u_t^2 + a^2 u_x^2) dx$$

$$\begin{aligned}
\frac{dE(t)}{dt} &= \int_0^l (2u_t u_{tt} + 2a^2 u_x u_{xt}) dx \\
&= 2 \int_0^l u_t u_{tt} dx + 2a^2 [u_x u_t]_0^l - \int_0^l u_t u_{xx} dx \\
&= 2 \int_0^l u_t (u_{tt} - a^2 u_{xx}) dx + 2a^2 u_x u_t \Big|_0^l
\end{aligned}$$

因弦的两端固定, $u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0$, 所以

$$u_t|_{x=0} = 0, u_t|_{x=l} = 0$$

于是

$$\begin{aligned}
\frac{dE(t)}{dt} &= 2 \int_0^l u_t (u_{tt} - a^2 u_{xx}) dx \\
&= -2c \int_0^l u_t^2 dx < 0 \quad (\because c > 0)
\end{aligned}$$

因此, 随着 t 的增加, $E(t)$ 是减少的。

2. 证明混合问题解的唯一性

混合问题:

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t + f \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \varphi(x), u_t|_{t=0} = \psi(x) \end{cases}$$

设 u_1, u_2 是以上问题的解。令 $u = u_1 - u_2$, 则 u 满足

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

能量

$$E(t) = \int_0^l (u_t^2 + a^2 u_x^2) dx$$

当 $t = 0$, 利用初始条件有 $u_t|_{t=0} = 0$, 由 $u|_{t=0} = 0$, 得

$$u_x|_{t=0} = 0$$

所以

$$E(0) = 0$$

又 $E(t)$ 是减少的, 故当 $t > 0, E(t) \leq E(0) = 0$, 又由 $E(t)$ 的表达式知 $E(t) \geq 0$, 所以

$$E(t) \equiv 0$$

由此得 $u_t \equiv 0$, 及 $u_x \equiv 0$, 于是得到

$$u \equiv \text{常量}$$

再由初始条件 $u|_{t=0} = 0$, 得 $u \equiv 0$, 因此 $u_1 \equiv u_2$, 即混合问题解的唯一的。

3. 证明解关于初始条件的稳定性, 即对任何 $\varepsilon > 0$, 可以找到 $\eta > 0$, 只要初始条件之差

$\varphi_1 - \varphi_2, \psi_1 - \psi_2$ 满足

$$\|\varphi_1 - \varphi_2\|_{L^2} < \eta, \|\varphi_{1x} - \varphi_{2x}\|_{L^2} < \eta, \|\psi_1 - \psi_2\|_{L^2} < \eta$$

则始值 (φ_1, ψ_1) 所对应的解 u_1 及 (φ_2, ψ_2) 所对应的解 u_2 之差 $u_1 - u_2$ 满足

$$\|u_1 - u_2\|_{L^2} < \varepsilon$$

或

$$\sqrt{\int_0^T \int_0^l (u_1 - u_2)^2 dx dt} < \varepsilon$$

令

$$E_0(t) = \int_0^l u^2(x, t) dx$$

$$\frac{dE_0(t)}{dt} = 2 \int_0^l u \cdot u_t dx \leq \int_0^l u^2 dx + \int_0^l u_t^2 dx$$

$$\leq E_0(t) + E(t)$$

即

$$\frac{d}{dt}(e^{-t} E_0(t)) \leq e^{-t} E(t)$$

积分得

$$E_0(t) \leq e^t E_0(0) + e^t \int_0^t e^{-\tau} E(\tau) d\tau$$

又 $E(\tau) \leq E(0)$, 所以

$$E_0(t) \leq e^t E_0(0) + e^t E_0(0) \int_0^t e^{-\tau} d\tau$$

即

$$E_0(t) \leq e^t E_0(0) + (e^t - 1)E(0)$$

记 $\tilde{\varphi} = \varphi_1 - \varphi_2, \tilde{\psi} = \psi_1 - \psi_2$, 则 $\tilde{u} = u_1 - u_2$ 满足

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \tilde{\varphi}, u_t|_{t=0} = \tilde{\psi} \end{cases}$$

则相对地有

$$E_0(0) = \int_0^l \tilde{\varphi}^2 dx$$

$$E(0) = \int (\tilde{\psi}^2 + a^2 \tilde{\varphi}_{x^2}) dx$$

故若 $\|\tilde{\varphi}\|_{L^2} = \left(\int_0^l \tilde{\varphi}^2 dx \right)^{\frac{1}{2}} < \eta$ $\|\tilde{\varphi}_x\|_{L^2} = \left(\int_0^l \tilde{\varphi}_{x^2} dx \right)^{\frac{1}{2}} < \eta$

$$\|\tilde{\psi}\|_{L^2} = \left(\int_0^l \tilde{\psi}^2 dx \right)^{\frac{1}{2}} < \eta$$

则 $E_0(0) < \eta^2, E(0) < (1 + a^2) \eta^2$

于是 $\|u\|_{L^2}^2 = E_0(t) > [e^t + (e^t - 1)(1 + a^2)] \eta^2 < \varepsilon^2$ (对任何 t)

即 $\|u\|_{L^2} < \varepsilon$

或 $\left(\int_0^T \int_0^l u^2 dx dt \right)^{\frac{1}{2}} < \eta \left(\int_0^T [e^t + (e^t - 1)(1 + a^2)] dt \right)^{\frac{1}{2}} < \varepsilon'$

4° 解关于自由的稳定性

设 $u_1(x, t)$ 满足 $\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t + f_1 \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \varphi, u_t|_{t=0} = \psi \end{cases}$

$u_2(x, t)$ 满足 $\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t + f_2 \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = \varphi, u_t|_{t=0} = \psi \end{cases}$

则 $u = u_1 - u_2$ 满足 $\begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} - cu_t + (f_1 - f_2) \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$

今建立有外力作用时的量不等式(记 $f = f_1 - f_2$)

$$\begin{aligned}
E(t) &= \int_0^l (u_t^2 + a^2 u_x^2) dx \\
\frac{dE(t)}{dt} &= 2 \int_0^l (u_t u_{tt} + a^2 u_x u_{xt}) dx \\
&= 2 \int_0^l u_t (u_{tt} - a^2 u_{xx}) dx \\
&= 2 \int_0^l (-c u_t^2 + u_t f) dx \quad (\because u_{tt} = a^2 u_{xx} - c u_t + f) \\
&\leq 2 \int_0^l u_t f dx \leq \int_0^l u_t^2 dx + \int_0^l f^2 dx \leq E(t) + F(t)
\end{aligned}$$

其中 $F(t) = \int_0^l f^2 dx$, 故

$$E(t) \leq E(0)e^t + e^t \int_0^t e^{-\tau} F(\tau) d\tau$$

又 $E(0) = 0$ (由始值), 所以

$$\begin{aligned}
E(t) &\leq e^t \int_0^t e^{-\tau} F(\tau) d\tau = e^t \int_0^t e^{-\tau} d\tau \int_0^l f^2 dx \\
&\leq e^t \int_0^T \int_0^t f^2 dx dt = K^2 e^t
\end{aligned}$$

由 3° 中证明, 知

$$E_0(t) \leq e^t E_0(0) + e^t \int_0^t e^{-\tau} E(\tau) d\tau$$

而 $E_0(0) = 0$ (由始值) 故

$$\begin{aligned}
E_0(t) &= e^t \int_0^t e^{-\tau} E(\tau) d\tau \leq e^t \int_0^t K^2 d\tau = t e^t K^2 \\
\int_0^T E_0(t) dt &= \int_0^T K^2 t e^t dt = K^2 \left[(T-1)e^T + 1 \right]
\end{aligned}$$

因此, 当 $K = \sqrt{\int_0^T \int_0^l f^2 dx dt} < \eta$, 则

$$\sqrt{\int_0^T \int_0^l u_0^2 dx dt} < \eta \sqrt{(T-1)e^T + 1} < \varepsilon$$

亦即当 $\sqrt{\int_0^T \int_0^l (f_1 - f_2)^2 dx dt} < \eta$, 则 $\sqrt{\int_0^T \int_0^l (u_1 - u_2)^2 dx dt} < \varepsilon$ 。即解关于自由项是稳定的。

2. 证明如果函数 $f(x, t)$ 在 $G: 0 \leq x \leq l, 0 \leq t \leq T$ 作微小改变时, 方程

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial x} \left(k(x) \frac{\partial u}{\partial x} \right) - qu + f(x, t)$$

($k(x) > 0$, $q > 0$ 和 $f(x, t)$ 都是一些充分光滑的函数) 满足固定端点边界条件的混合问题的解在 G 内的改变也是很微小的。

证: 只须证明, 当 f 很小时, 则问题
$$\begin{cases} u_{tt} = (k(x)u_x)_x - qu + f \\ u|_{x=0} = 0, u|_{x=l} = 0 \\ u|_{t=0} = 0, u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$
 的解 u 也很小 (按绝对

值)。

考虑能量 $E(t) = \int_0^l (u_t^2 + k(x)u_x^2 + qu^2) dx$

$$\begin{aligned} \frac{dE(t)}{dt} &= \int_0^l (2u_t u_{tt} + 2k(x)u_x u_{xt} + 2qu u_t) dx \\ &= 2 \int_0^l u_t u_{tt} dx + \left\{ 2k(x)u_x u_t \Big|_0^l - 2 \int_0^l u_t (k(x)u_x)_x dx \right\} + \int_0^l qu u_t dx \end{aligned}$$

由边界条件 $u|_{x=0} = 0, u_t|_{x=l} = 0$, 故 $u_t|_{x=0} = 0, u_l|_{x=l} = 0$ 。

所

以

$$\frac{dE(t)}{dt} = 2 \int_0^l u_t (u_{tt} - (k(x)u_x)_x + qu) dx = 2 \int_0^l u_t \cdot f(x, t) dx \leq \int_0^l u_t^2 dx + \int_0^l f^2 dx$$

又由于 $k(x) > 0, q > 0$, 故 $\int_0^l u_t^2 dx \leq E(t)$, 即

$$\frac{dE(t)}{dt} \leq E(t) + \int_0^l f^2 dx$$

或
$$\frac{d}{dt}(E(t)e^{-t}) \leq e^{-t} \int_0^l f^2 dx$$

记
$$F(t) = \int_0^l f^2 dx$$

得
$$E(t) \leq E(0)e^t + \int_0^l e^{t-\tau} F(\tau) d\tau$$

由初始条件
$$u|_{t=0} = 0, \quad u_t|_{t=0} = 0,$$

又因 $u|_{t=0} = 0$, 得 $u_x|_{t=0} = 0$, 故 $E(0) = 0$, 即
$$E(t) \leq \int_0^l e^{t-\tau} F(\tau) d\tau$$

若 f 很小, 即 $|f| < \eta$, 则 $f^2 < \eta^2$, 故
$$F(t) \leq \int_0^l \eta^2 d\tau = \eta^2 l$$

$$E(t) \leq \eta^2 l \int_0^l e^{t-\tau} d\tau = \eta^2 l (e^t - 1) < \eta^2 l (e^T - 1) = \varepsilon^2$$

即在 $[0, T]$ 中任一时刻 t , 当 $|f|$ 很小时, $E(t) < \varepsilon^2$, 又 $E(t)$ 中积分号下每一项皆为非负的, 故

$$\int_0^l k(x) u_x^2 dx < \varepsilon^2 \quad (\text{对 } [0, T] \text{ 中任一时刻 } t) \quad \text{今对 } 0 < x < l, \quad 0 < t < T,$$

估计 $|u(x, t)|$ 。

因为
$$|u(x, t) - u(0, t)| = \left| \int_0^x \frac{\partial u}{\partial x} dx \right| \leq \int_0^x \left| \frac{\partial u}{\partial x} \right| dx \leq \int_0^l \left| \frac{\partial u}{\partial x} \right| dx,$$
 应用布尼亚科夫斯基不等式,

可以得到
$$\int_0^l \left| \frac{\partial u}{\partial x} \right| dx = \int_0^l \frac{1}{\sqrt{k(x)}} \sqrt{k(x)} \left| \frac{\partial u}{\partial x} \right| dx \leq \left\{ \int_0^l k(x)^{-1} dx \int_0^l k(x) u_x^2 dx \right\}^{\frac{1}{2}} < K\varepsilon$$

其中
$$K^2 = \int_0^l k(x)^{-1} dx \quad (\text{因 } k(x) > 0 \text{ 且充分光滑})$$

即
$$|u(x, t) - u(0, t)| \leq K \cdot \varepsilon$$

又由边界条件 $u(0, t) = 0$, 得 $|u(x, t)| \leq K \cdot \varepsilon$

即当 $0 < x < l, \quad 0 < t < T$, 有 $|u(x, t)|$ 很小, 得证。

3. 证明波动方程

$$u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}) + f(x, y, t)$$

的自由项 f 中在 $L^2(K)$ 意义下作微小改变时, 对应的柯西问题的解 u 在 $L^2(K)$ 意义之下改变也是微小的。

证: 研究过 $(x_0, y_0, \frac{R}{a})$ 的特征锥 K

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 \leq (R - at)^2$$

令 $t = t$ 截 K , 得截面 Ω_t , 在 Ω_t 上研究能量:

$$\begin{aligned} E(\Omega_t) &= \iint_{\Omega_t} [u_t^2 + a^2(u_x^2 + u_y^2)] dx dy \\ &= \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} [u_t^2 + a^2(u_x^2 + u_y^2)] ds dr \quad (r = \sqrt{(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2}) \\ \frac{dE(\Omega_t)}{dt} &= 2 \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} [u_t u_{tt} + a^2(u_x u_{xt} + u_y u_{yt})] ds dt - a \int_{\Gamma_t} [u_t^2 + a^2(u_x^2 + u_y^2)] ds \end{aligned}$$

其中 Γ_t 为 Ω_t 的边界曲线。再利用奥氏公式, 得

$$\begin{aligned} \frac{dE(\Omega_t)}{dt} &= 2 \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} u_t [u_{tt} - a^2(u_{xx} + u_{yy})] ds dt \\ &\quad + 2 \int_{\Gamma_t} \left\{ a^2 [u_x u_t \cos(n, x) + u_y u_t \cos(n, y)] - \frac{a}{2} [u_t^2 + a^2(u_x^2 + u_y^2)] \right\} ds \\ &= 2 \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} u_t f(x, y, t) ds dr - a \int_{\Omega_t} [(au_x - u_t \cos(n, x))^2 + (au_y - u_t \cos(n, y))^2] ds \end{aligned}$$

因为第二项是非正的, 故

$$\frac{dE(t)}{dt} \leq 2 \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} u_t f ds dr \leq \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} u_t^2 ds dr + \int_0^{R-at} \int_0^{2\pi} f^2 ds dr$$

所以

$$\frac{dE(t)}{d\Omega_t} \leq E(\Omega_t) + \iint_{\Omega_t} f^2 dx dy$$

令
$$F(t) = \iint_{\Omega_t} f^2 dx dy$$

上式可写成
$$\frac{d}{dt}(e^{-t} E(\Omega_t)) \leq e^{-t} F(t)$$

即
$$\begin{aligned} E(\Omega_t) &\leq E(\Omega_0)e^t + \int_0^t e^{t-\tau} F(\tau) d\tau \\ &\leq E(\Omega_0)e^t + e^t \int_0^t \iint_{\Omega_\tau} f^2 dx dy d\tau \\ &\leq E(\Omega_0)e^t + e^t \int_0^{\frac{R}{a}} \iint_{\Omega_\tau} f^2 dx dy dt \end{aligned}$$

即
$$E(\Omega_t) \leq E(\Omega_0)e^t + e^t \iiint_K f^2 dx dy dt$$

研究
$$\begin{aligned} E_0(\Omega_t) &= \iint_{\Omega_t} u^2(x, y, t) dx dy \\ \frac{dE_0(\Omega_t)}{dt} &= 2 \iint_{\Omega_t} u u_1 dx dy - a \int_{\Gamma_t} u^2 ds \\ &\leq 2 \iint_{\Omega_t} u u_1 dx dy \leq \iint_{\Omega_t} u^2 dx dy + \iint_{\Omega_t} u_t^2 dx dy \\ &\leq E_0(\Omega_t) + E(\Omega_t) \end{aligned}$$

所以
$$\begin{aligned} E_0(\Omega_t) &\leq E_0(\Omega_0)e^t + \int_0^t e^{t-\tau} E(\Omega_0) d\tau \\ &\leq E_0(\Omega_0)e^t + \int_0^t e^t E(\Omega_0) d\tau + \int_0^t e^t \left(\iiint_K f^2 dx dy dt \right) d\tau \\ &= E_0(\Omega_0)e^t + te^t E(\Omega_0) + te^t \iiint_K f^2 dx dy dt \end{aligned}$$

为证明柯西问题的解的关于自由项的稳定性，只须证明柯西问题

$$\begin{cases} u_{tt} = a^2(u_{xx} + u_{yy}) + f(x, y, t) \\ u|_{t=0} = 0, \quad u_t|_{t=0} = 0 \end{cases}$$

当 $\|f\|_{L^2(K)} = \left(\iiint_K f^2 dx dy dt \right)^{1/2}$ “很小” 时, 则解 u 的模 $\|u\|_{L^2(K)}$ 也 “很小”

此时, 由始值 $u_t|_{t=0} = 0$, 而由于 $u|_{t=0} = 0$ 得

$$u_x|_{t=0} = 0, \quad u_y|_{t=0} = 0$$

所以

$$E(\Omega_0) = 0, \quad E_0(\Omega_0) = 0, \quad \text{即}$$

$$E_0(\Omega_t) \leq te^t \iiint_K f^2 dx dy dt = te^t \|f\|_{L^2(K)}^2$$

$$\begin{aligned} \|u\|_{L^2(K)}^2 &= \int_0^{\frac{R}{a}} E_0(\Omega_t) dt \leq \|f\|_{L^2(K)}^2 \int_0^{\frac{R}{a}} te^t dt \\ &= \|f\|_{L^2(K)}^2 \left(\frac{R}{a} e^{\frac{R}{a}} - e^{\frac{R}{a}} \right) = M^2 \|f\|_{L^2(K)}^2 \end{aligned}$$

故任给 $\varepsilon > 0$, 当 $\|f\|_{L^2(K)}^2 < \frac{\varepsilon}{M}$, 则 $\|u\|_{L^2(K)} < \varepsilon$ 得证

4. 固定端点有界弦的自由振动可以分解成各种不同固有频率的驻波(谐波)的迭加。试计算各个驻波的动能和位能, 并证明弦振动的总能量等于各个驻波能量的迭加。这个物理性质对应的数学事实是什么?

解: 固定端点有界弦的自由振动, 其解为

$$u = \sum_{n=1}^{\infty} u_n = \sum_{n=1}^{\infty} \left(A_n \cos \frac{an\pi}{l} t + B_n \sin \frac{an\pi}{l} t \right) \sin \frac{n\pi}{l} x$$

每一个 u_n 是一个驻波, 将 u_n 的总能量记作 E_n , 位能记作 V_n , 动能记作 K_n , 则

$$V_n = \int_0^l a^2 u_{nx}^2 dx = a^2 \int_0^l \left(A_n \cos \frac{an\pi}{l} t + B_n \sin \frac{an\pi}{l} t \right)^2 \left(\frac{n\pi}{l} \right)^2 \cos^2 \frac{n\pi}{l} x dx$$

$$= \left(\frac{an\pi}{l} \right)^2 \left(A_n \cos \frac{an\pi}{l} t + B_n \sin \frac{an\pi}{l} t \right)^2 \cdot \frac{1}{2}$$

$$K_n = \int_0^l u_{nt}^2 dx = \left(\frac{an\pi}{l} \right)^2 \int_0^l \left(-A_n \sin \frac{an\pi}{l} t + B_n \cos \frac{an\pi}{l} t \right)^2 \sin^2 \frac{n\pi}{l} x dx$$

$$= \left(\frac{an\pi}{l} \right)^2 \left(-A_n \sin \frac{an\pi}{l} t + B_n \cos \frac{an\pi}{l} t \right)^2 \cdot \frac{1}{2}$$

总能量
$$E_n = V_n + K_n = \frac{(an\pi)^2}{2l} (A_n^2 + B_n^2)$$

由此知 E_n 与 t 无关, 即能量守恒, $E_n(t) = E_n(0)$ 。

现在计算弦振动的总能量, 由于自由振动能量守恒, 故总能量 $E(t)$ 亦满足守恒定律, 即

$$E(t) = \int_0^l (u_t^2 + a^2 u_x^2) dx = E(0)$$

即
$$E(t) = \int_0^l [u_t^2 + a^2 u_x^2]_{t=0} dx$$

又由分离变量法, A_n 、 B_n 由始值决定, 且

$$u|_{t=0} = \sum_{n=1}^{\infty} A_n \sin \frac{n\pi}{l} x, u_t|_{t=0} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{an\pi}{l} B_n \sin \frac{n\pi}{l} x$$

所以
$$\int_0^l u_t^2 \Big|_{t=0} dx = \int_0^l \left(\sum_{n=1}^{\infty} \frac{an\pi}{l} B_n \sin \frac{n\pi}{l} x \right) \cdot \left(\sum_{m=1}^{\infty} \frac{am\pi}{l} B_m \sin \frac{m\pi}{l} x \right) dx$$

利用 $\left\{ \sin \frac{n\pi}{l} x \right\}$ 在 $[0, l]$ 上的正交性, 得

$$\int_0^l u_t^2 \Big|_{t=0} dx = \int_0^l \left(\sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{an\pi}{l} \right)^2 B_n^2 \sin^2 \frac{n\pi}{l} x \right) dx = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(an\pi)^2}{2l} B_n^2$$

同理
$$\int_0^l u_x^2 \Big|_{t=0} dx = \int_0^l \left(\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n\pi}{l} A_n \cos \frac{n\pi}{l} x \right) \cdot \left(\sum_{m=1}^{\infty} \frac{m\pi}{l} A_m \cos \frac{m\pi}{l} x \right) dx$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(n\pi)^2}{2l} A_n^2$$

所以
$$E(t) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(an\pi)^2}{2l} (A_n^2 + B_n^2) = \sum_{n=1}^{\infty} E_n$$

即总能量等于各个驻波能量之和。

这个物理性质所对应的数学意义说明线性齐次方程在齐次边界条件下, 不仅解 u 具有可

加性, 而且 $\int_0^l u_t^2 dx$ 及 $\int_0^l u_x^2 dx$ 仍具有可加性。这是由于 $\left\{ \sin \frac{n\pi}{l} x \right\}$ 的正交性所决定的。

5. 在 $\varphi \in C^2, \psi \in C^2$ 的情况下, 证明定理 5, 即证明此时波动方程柯西问题存在着唯一

的广义解，并且它在证理 4 的意义下是稳定的。

证：我们知道当 $\varphi \in c^3, \psi \in c^2$ ，则波动方程柯西问题的古典解唯一存在，且在 $L^2(K)$ 意义下关于初始条件使稳定的（定理 3、4）

今 $\varphi \in c^2, \psi \in c^1$ ，根据维尔斯特拉斯定理，存在 $\{\varphi_n\} \in c^3, \{\psi_n\} \in c^2$ ，当 $n \rightarrow \infty$ 时 φ_n 及其一阶偏导数 $\varphi_{nx}, \varphi_{ny}$ 分别一致收敛于 φ, φ_x 及 φ_y, ψ_n 一致收敛于 ψ 。

记： φ_n, ψ_n 为初始条件的柯西问题的古典解为 u_n ，则 u_n 二阶连续可微，且在 $L^2(K)$ 意义下 u_n 关于 φ_n, ψ_n 是稳定的。 $\{\varphi_n\}, \{\psi_n\}$ 为一致连续序列，自然在 $L^2(\Omega_0)$ (Ω_0 ：特征锥 K 与 $t=0$ 相交截出的圆) 意义下为一基本列，即 $m, n > N$ 时

$$\begin{aligned} \|\varphi_m - \varphi_n\|_{L^2(\Omega_0)} &< \eta, & \|\varphi_{mx} - \varphi_{nx}\|_{L^2(\Omega_0)} &< \eta \\ \|\varphi_{my} - \varphi_{ny}\|_{L^2(\Omega_0)} &< \eta, & \|\psi_m - \psi_n\|_{L^2(\Omega_0)} &< \eta \end{aligned}$$

根据 $\{u_n\}$ 的稳定性，得

$$\|u_m - u_n\|_{L^2(K)} = \left(\iiint_K (u_m - u_n)^2 dx dy dt \right)^{\frac{\eta}{2}} < \varepsilon$$

即 $\{u_n\}$ 在 $L^2(K)$ 意义下为一基本列，根据黎斯—弗歇尔定理，存在唯一的函数 u ，使当 $n \rightarrow \infty$ 时

$$\|u - u_n\|_{L^2(K)} \rightarrow 0$$

u 即为对应于初始条件 φ, ψ 的柯西问题的广义解。

现在证明广义解的唯一性。

若另有 $\{\bar{\varphi}_n\} \in c^3, \{\bar{\psi}_n\} \in c^2$ ，当 $n \rightarrow \infty$ 时 $\bar{\varphi}_n \rightarrow \varphi, \bar{\varphi}_{nx} \rightarrow \varphi_x, \bar{\varphi}_{ny} \rightarrow \varphi_y$ 且 $\bar{\psi}_n \rightarrow \psi$ 是一致的，其所对应的古典解 $\bar{u}_n \rightarrow u$ (按 $L^2(K)$)，现在 $\bar{u} = u$ ，用反证法，

若 $\bar{u} \neq u$ ，研究序列

$$\varphi_1, \bar{\varphi}_1, \varphi_2, \bar{\varphi}_2, \dots, \varphi_n, \bar{\varphi}_n, \dots \quad (1)$$

$$\psi_1, \bar{\psi}_1, \psi_2, \bar{\psi}_2, \dots, \psi_n, \bar{\psi}_n, \dots \quad (2)$$

则序列 (1) 及其对 x 和 y 的偏导数仍分别一致收敛于 $\varphi, \varphi_x, \varphi_y$ ，序列 (2) 仍为一一致收敛于 ψ ，

利用古典解关于初始条件的稳定性，序列 (1) (2) 所对应的古典解序列

$$u_1, \bar{u}_1, u_2, \bar{u}_2, \dots, u_n, \bar{u}_n, \dots$$

根据黎期弗歇尔定理，按 $L^2(L)$ 意义收敛于唯一的极限函数。与 $\bar{u} \neq u$ 矛盾。故以上所定义的广义解是唯一的。

若 $\varphi_1 \in C^2, \psi_1 \in C^1$ ，所对应的广义解记作 u_1 又 $\varphi_2 \in C^2, \psi_2 \in C^1$ 所对应的广义解记作 u_2 ，即存在 $\{\varphi_{1n}\} \in C^3, \{\psi_{1n}\} \in C^2, \{\varphi_{2n}\} \in C^3, \{\psi_{2n}\} \in C^2$ 。分别一致收敛于 $\varphi_{1x}, \varphi_{1y}, \varphi_{2x}, \varphi_{2y}$ 则 φ_{1n}, ψ_{1n} ，所对应的古典解 u_1 按 $L^2(K)$ 意义收敛于 u_1 ， φ_{2n}, ψ_{2n} 所对应的古典解 u_{2n} 按 $L^2(K)$ 意义收敛于 u_2

$$\begin{aligned}
\|u_1 - u_2\|_{L^2}^2 &= \iiint_K (u_1 - u_2)^2 dx dy dt \\
&= \iiint_K [(u_1 - u_{1n}) + (u_{1n} - u_{2n}) + (u_{2n} - u_2)]^2 dx dy dt \\
&= \iiint_K [(u_1 - u_{1n})^2 + (u_{1n} - u_{2n})^2 + (u_{2n} - u_2)^2 + 2(u_1 - u_{1n})(u_{1n} - u_{2n}) \\
&\quad + 2(u_1 - u_{1n})(u_{2n} - u_2) + 2(u_{1n} - u_{2n})(u_{2n} - u_2)] dx dy dt \\
&\leq 3 \iiint_K [(u_1 - u_{1n})^2 + (u_{1n} - u_{2n})^2 + (u_{2n} - u_2)^2] dx dy dt \\
&= 3[\|u_1 - u_{1n}\|^2_{L^2} + \|u_{1n} - u_{2n}\|^2_{L^2} + \|u_{2n} - u_2\|^2_{L^2}] \quad (3)
\end{aligned}$$

若

$$\|\varphi_1 - \varphi_2\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon, \|\varphi_{1x} - \varphi_{2x}\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon, \|\varphi_{1y} - \varphi_{2y}\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon, \|\psi_1 - \psi_2\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon。$$

则

$$\begin{aligned}
\|\varphi_{1n} - \varphi_{2n}\|_{L^2(\Omega_0)} &= \iint_{\Omega_0} (\varphi_{1n} - \varphi_{2n})^2 dx dy \\
&= \iint_{\Omega_0} [(\varphi_{1n} - \varphi_1) + (\varphi_1 - \varphi_2) + (\varphi_2 - \varphi_{2n})]^2 dx dy \\
&\leq 3 \iint_{\Omega_0} [(\varphi_{1n} - \varphi_1)^2 + (\varphi_1 - \varphi_2)^2 + (\varphi_2 - \varphi_{2n})^2] dx dy \\
&= 3[\|\varphi_{1n} - \varphi_1\|^2_{L^2(\Omega_0)} + \|\varphi_1 - \varphi_2\|^2_{L^2(\Omega_0)} + \|\varphi_2 - \varphi_{2n}\|^2_{L^2(\Omega_0)}]
\end{aligned}$$

因 $\varphi_{1n} \rightarrow \varphi_1$ ， $\varphi_{2n} \rightarrow \varphi_2$ ，故当 $n > N$ 有 $\|\varphi_{1n} - \varphi_1\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon$ ， $\|\varphi_{2n} - \varphi_2\|_{L^2(\Omega_0)} < \varepsilon$

所以 $\|\varphi_{1n} - \varphi_{2n}\|_{L^2(\Omega_0)}^2 < 9\varepsilon^2$ 即 $\|\varphi_{1n} - \varphi_{2n}\|_{L^2(\Omega_0)} < 3\varepsilon$

同理有 $\|\varphi_{1nx} - \varphi_{2nx}\|_{L^2(\Omega_0)} < 3\varepsilon$, $\|\varphi_{1ny} - \varphi_{2ny}\|_{L^2(\Omega_0)} < 3\varepsilon$,

$\|\psi_{1n} - \psi_{2n}\|_{L^2(\Omega_0)} < 3\varepsilon$

由古典解的稳定性, 得 $\|u_{1n} - u_{2n}\|_{L^2(K)} < \varepsilon'$ 。(当 $n > N$) 又由广义解的定义知, 对 $\varepsilon' > 0$, 当 $n > N'$ 有

$$\|u_1 - u_{1n}\|_{L^2(K)} < \varepsilon' , \quad \|u_2 - u_{2n}\|_{L^2(K)} < \varepsilon'$$

故当 $n > \max(N, N')$ 时, 由 (3) 式有

$$\|u_1 - u_2\|_{L^2(K)} < 3\varepsilon'$$

即广义解对于初始条件是稳定的。

6. 对弦振动方程的柯西问题建立广义解的定义, 并证明在 $\varphi(x)$ 为连续, $\psi(x)$ 为可积的情形, 广义解仍然可以用达朗贝尔公式来给出, 因而是连续函数。

解: 由达朗贝尔公式知, 当 $\varphi(x) \in C^2, \psi(x) \in C^1$ 时

$$\text{则柯西问题} \quad \begin{cases} u_{tt} = a^2 u_{xx} \\ u|_{t=0} = \varphi(x), \quad u_t|_{t=0} = \psi(x) \end{cases}$$

有古典解 $u \in C^2$ 且 u 关于 φ, ψ 是稳定的。

现在按以下方法来定义广义解。

给出一对初始函数 $e = (\varphi, \psi), \varphi \in C^2, \psi \in C^1$ 可以唯的确定一个 u 。函数对 $e = (\varphi, \psi)$ 的全体构成一个空间 Φ , 它的元素的模按以下方式来定义, 记 (x, t) 的依赖区域为 $X: x - at \leq x' \leq c + at$, 记 K 为区域: $x - at \leq x' \leq c + at, 0 \leq t' \leq t$, 则 u 在 K 上的值仅依赖于 X 上函数对 (φ, ψ) 的值。今定义

$$\|e\|_{\Phi} = \max(\|\varphi\|_{L^2(X)}, \|\psi\|_{L^2(X)})$$

则 Φ 构成一个线性赋范空间, 其中任意两个元素

$$e_1 = (\varphi_1, \psi_1), \quad e_2 = (\varphi_2, \psi_2)$$

的距离为 $r(e_1, e_2) = \max(\|\varphi_1 - \varphi_2\|_{L^2(X)}, \|\psi_1 - \psi_2\|_{L^2(X)})$

Φ 中任一元素对应一个解 u 是 K 中二阶连续可微函数, 它的全体也构成一个函数空间, 记为 Ψ , 其模定义为 $\|u\|_{L^2(K)}$, 二元素 u_1, u_2 的距离为 $\|u_1 - u_2\|_{L^2(K)}$ 则 (φ, ψ) 与 u 的关系可以

看成 Φ 到 Ψ 的一个映象，且根据 u 关于 (φ, ψ) 的稳定性和知，映象是连续的。

现将 Φ 完备化，考虑 Φ 中任一基本列 $\{e\} = \{\varphi_n, \psi_n\}$ ，满足 $r(e_n, e_m) \rightarrow 0$ ，则 $\{\varphi_n\}, \{\psi_n\}$ 在 X 中按 $L^2(X)$ 模成为基本列，由黎斯—弗歇尔定理，存在着极限元素 $e = \{\varphi_n, \psi_n\}$ 即 $\|\varphi_n - \varphi\|_{L^2(X)} \rightarrow 0, \|\psi_n - \psi\|_{L^2(X)} \rightarrow 0$ 将 e 添入 Φ 且定义 $e = \{\varphi_n, \psi_n\}$ 的模为

$$\|e\|_{\Phi} = \lim_{n \rightarrow \infty} \|e_n\|_{\Phi}$$

则 Φ 为一完备空间

又 $\{e_n\}$ 为基本列，则所对应的 $\{u_n\}$ 也是一个 $L^2(K)$ 中的基本列（稳定性），再根据黎斯—弗歇尔定理，存在着唯一的极限元素 $u \in L^2(K)$ ， u 就称为对应于初始条件 $e = \{\varphi_n, \psi_n\}$ 的弦振动方程柯西问题的广义解。

若 $\varphi(x)$ 连续，则存在 $\varphi_n(x) \in C^2$ 且 $\varphi_n(x)$ 一致收敛于 $\varphi(x)$ ，又 $\psi(x)$ 可积则必 L 可积，因此对任意的 $\varepsilon > 0$ 存在连续函数 $\psi_0(x)$ ，使得

$$\int_X |\psi(x) - \psi_0(x)| dx < \varepsilon$$

$$\text{又 } \left| \int_X \psi(x) dx - \int_X \psi_0(x) dx \right| \leq \int_X |\psi(x) - \psi_0(x)| dx < \varepsilon$$

再由维尔斯特拉斯定理知存在 $\psi_n(x) \in C^1$ ，当 $n \rightarrow \infty$ 时一致收敛于 $\psi_0(x)$ ，即任给 $\varepsilon' > 0$ ，当 $n > N(\varepsilon')$ 时

$$|\psi_n(x) - \psi_0(x)| < \varepsilon$$

$$\begin{aligned} \text{于是 } \int_X |\psi_n(x) - \psi(x)| dx &\leq \int_X |\psi_n(x) - \psi_0(x)| dx + \int_X |\psi_0(x) - \psi(x)| dx \\ &< \varepsilon' \cdot M + \varepsilon = \varepsilon'' \end{aligned}$$

当 $n > N(\varepsilon')$

即当 $n > N(\varepsilon'')$ 时

$$\left| \int_X \psi_n(x) dx - \int_X \psi(x) dx \right| < \int_X |\psi_n(x) - \psi(x)| dx < \varepsilon$$

亦即 $\int_X \varphi_n(x) dx$ 收敛于 $\int_X \varphi(x) dx$ 。

对于 $\varphi_n(x) \in C^2$, $\varphi_n(x) \in C^1$, 由达朗贝尔公式得,

$$u_n(x, t) = \frac{1}{2}(\varphi_n(x+at) + \varphi_n(x-at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \varphi_n(\alpha) d\alpha$$

令 $n \rightarrow \infty$, 由于 $\varphi_n \rightarrow \varphi$, $\int_X \varphi_n(\partial) d\partial = \int_{x-at}^{x+at} \varphi_n(\alpha) d\alpha \rightarrow \int_{x-at}^{x+at} \varphi(\alpha) d\alpha$, 则 $u_n(x, t)$ 是收敛

的, 记其极限函数为 $u(x, t)$, 得广义解:

$$u(x, t) = \frac{1}{2}(\varphi(x+at) + \varphi(x-at)) + \frac{1}{2a} \int_{x-at}^{x+at} \varphi(\alpha) d\alpha$$

又 $\varphi(x)$ 连续。 $\varphi(x)$ 可积, 则 $\int_{x-at}^{x+at} \varphi(\alpha) d\alpha$ 也连续, 故 $u(x, t)$ 为连续函数。即得所证。